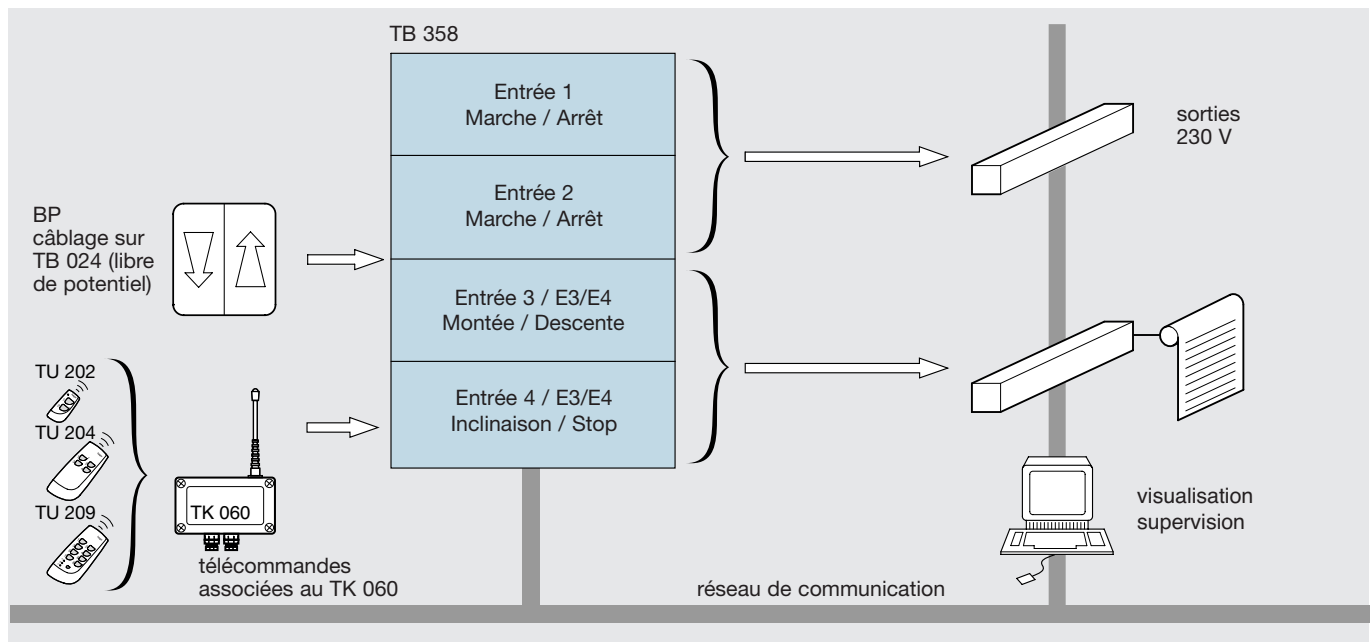


Logiciel d'application  
1 commande de stores +  
2 commandes marche/arrêt

famille :  
**Input**  
type :  
**Binary input, 4 fold**

### TB 358

### Environnement



### Caractéristiques fonctionnelles

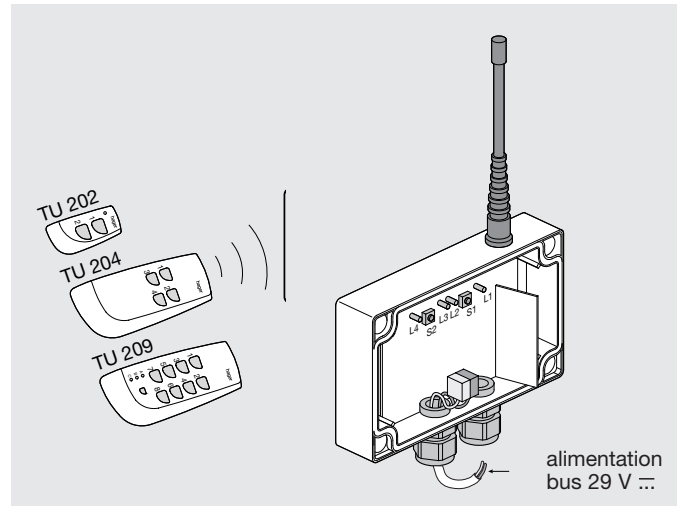
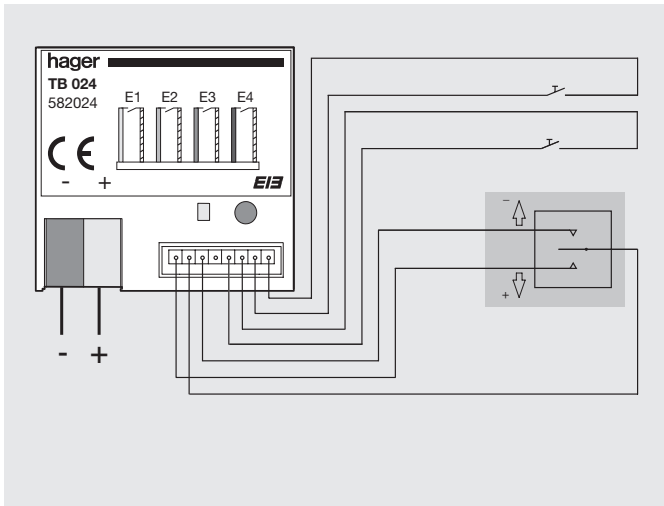
Associé au produit 4 entrées à encastrer ou au récepteur radio 4 entrées, le logiciel assure les fonctions suivantes :

- transmet sur le réseau de communication tout changement survenu sur l'une des entrées du produit
- possibilité de définir par paramétrage le message à émettre sur fronts montants et descendants pour réaliser des fonctions telles que : interrupteurs, boutons-poussoirs, télérupteurs ...
- possibilité de définir une émission cyclique avec condition de déclenchement et fréquence paramétrable,
- réglage possible du temps d'anti-rebond des entrées par paramétrage,
- possibilité d'émettre l'état des contacts raccordés aux entrées après une coupure bus
- gère un point de commande pour stores/volets roulants
- prend en compte des commandes des stores issues de boutons poussoirs traditionnels \* pour les transmettre sur le réseau de communication,
- permet de différencier, pour un même point de commande, les appuis brefs sur les contacts haut et bas (inclinaison des lamelles) et les appuis longs sur les contacts haut et bas (montée/descente des stores)

(\*) Les boutons poussoirs utilisables pour cette application doivent présenter les caractéristiques suivantes :

- mécanisme interdisant la commande simultanée augmentation/diminution,
- mécanisme à positions momentanées.

**Schémas d'application**

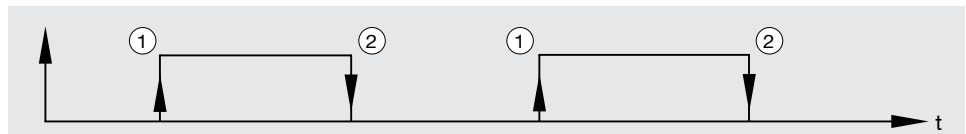


- E1 = augmentation
- E2 = diminution
- E3 = marche/arrêt
- E4 = marche/arrêt

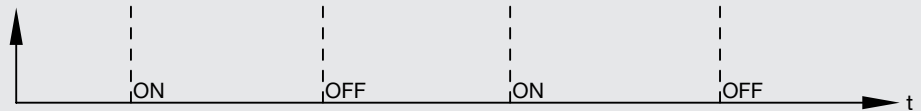
**Principe de fonctionnement de l'émission périodique**

Exemples :

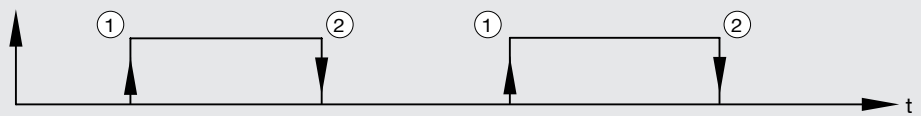
paramètres :  
 front montant ON,  
 front descendant OFF  
 fronts montant et descendant actifs  
 émission périodique non utilisée



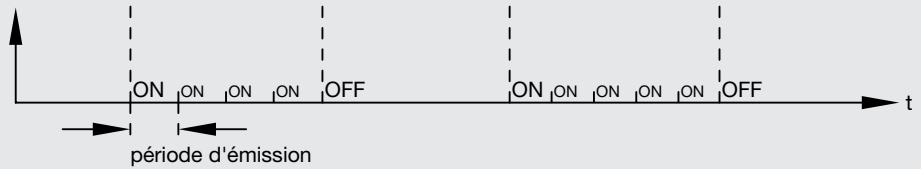
Message sur le réseau



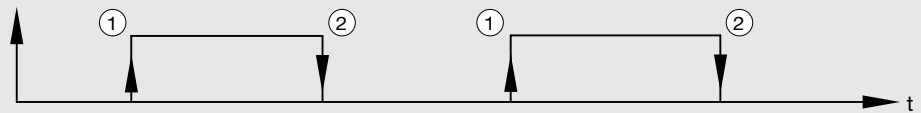
front montant ON,  
 front descendant OFF  
 fronts montant et descendant actifs  
 émission périodique si valeur de l'objet ON



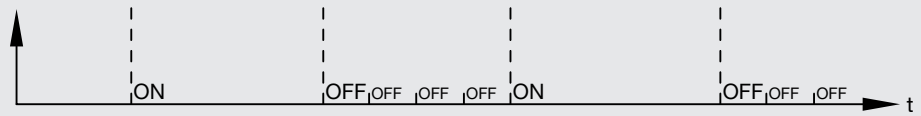
Message



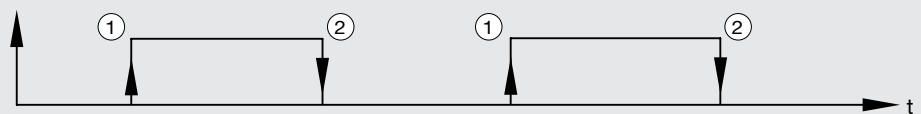
front montant ON,  
 front descendant OFF  
 fronts montant et descendant actifs  
 émission périodique si valeur de l'objet OFF



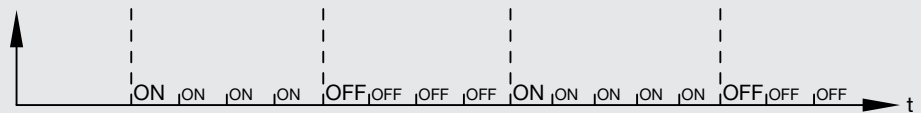
Message



front montant ON,  
 front descendant OFF  
 fronts montant et descendant actifs  
 émission périodique utilisée



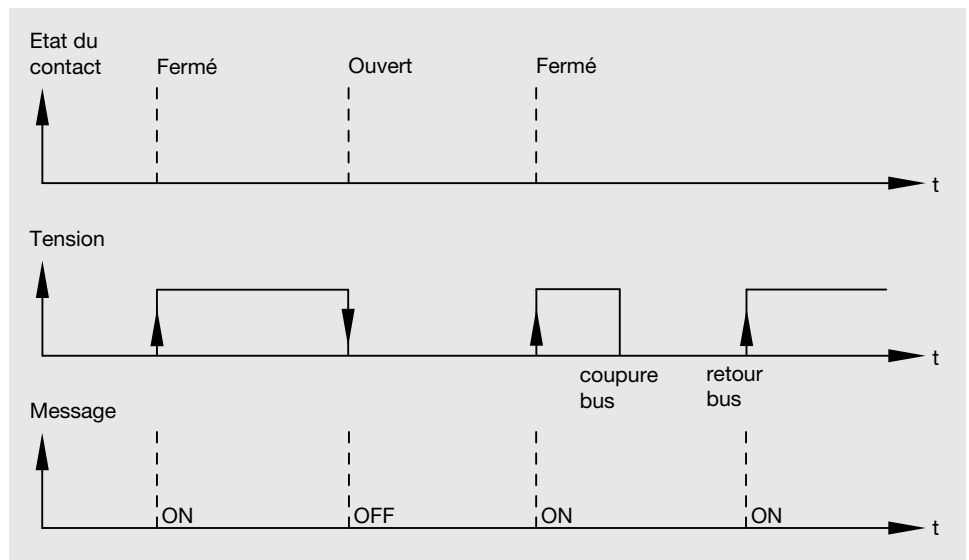
Message



- ① fermeture du contact raccordé sur entrée ou appui touche télécommande
- ② ouverture du contact raccordé sur entrée ou relache touche télécommande

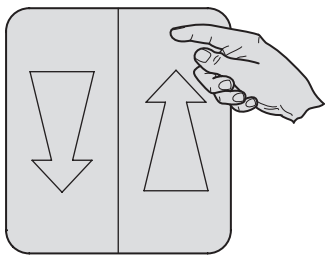
### Principe de fonctionnement de l'émission de l'état du contact après coupure bus

Paramètres :  
 état de contact après coupure bus émis  
 fronts montant et descendant actifs  
 front montant ON, front descendant OFF

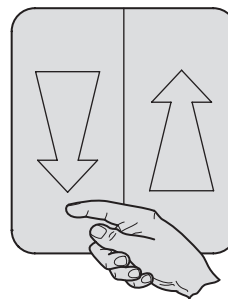


### Principe de fonctionnement de la commande de variation

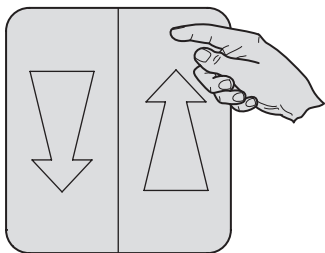
Pour un point de commande, le principe de fonctionnement est le suivant :



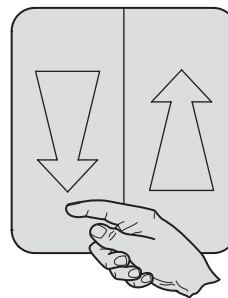
**appui bref sur la touche montée :**  
 si la durée de l'appui sur la touche montée n'excède pas la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui bref et émet un ordre d'inclinaison des lamelles par l'objet inclinaison. Cet ordre inclinaison aura également comme conséquence d'arrêter la commande montée ou descente si celle-ci était en cours. Ceci permettra d'effectuer un arrêt en position intermédiaire pour les volets roulants.



**appui bref sur la touche descente :**  
 si la durée de l'appui sur la touche descente n'excède pas la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui bref et émet un ordre d'inclinaison des lamelles par l'objet inclinaison. Cet ordre inclinaison aura également comme conséquence d'arrêter la commande montée ou descente si celle-ci était en cours. Ceci permettra d'effectuer un arrêt en position intermédiaire pour les volets roulants.



**appui long sur la touche montée :**  
 si la durée de l'appui sur la touche montée excède la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui long et émet un ordre de montée sur l'objet montée/descente. Le store continuera à monter jusqu'à l'arrivée en butée haute. La montée peut être interrompue à tout moment par un appui bref transmis par l'objet inclinaison.



**appui long sur la touche descente :**  
 si la durée de l'appui sur la touche descente excède la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui long et émet un ordre de descente sur l'objet montée/descente. Le store continuera à descendre jusqu'à l'arrivée en butée basse. La descente peut être interrompue à tout moment par un appui bref transmis par l'objet inclinaison.

## Les objets de communication

| Des                               | Produit       | N° de commande   | Programme | Pièce |          |   | Fonction |   |   | Clé |
|-----------------------------------|---------------|------------------|-----------|-------|----------|---|----------|---|---|-----|
| no.                               | Fonction      | Nom de l'objet   | Adresses  | TYPE  | Priorité | K | L        | E | T | Act |
| 4 entrées à encastrer TB024 TB358 |               |                  |           |       |          |   |          |   |   |     |
| 0                                 | Entrée 1      | E1               |           | 1 Bit | Low      | ✓ | ✓        | ✓ |   |     |
| 1                                 | Entrée 2      | E2               |           | 1 Bit | Low      | ✓ | ✓        | ✓ |   |     |
| 2                                 | Entrées E3/E4 | Montée/Descente  |           | 1 Bit | Low      | ✓ |          | ✓ |   |     |
| 3                                 | Entrées E3/E4 | Inclinaison/Stop |           | 1 Bit | Low      | ✓ |          | ✓ | ✓ |     |

- obj 0 interprète tout changement d'état survenu sur E1 ; la valeur qui sera transmise dépend du paramétrage de l'entrée E1
- obj 1 interprète tout changement d'état survenu sur E2 ; la valeur qui sera transmise dépend du paramétrage de l'entrée E2
- obj 2 transmet la commande montée/descente sur le réseau lors d'un appui long sur le bouton-poussoir connecté sur les entrées E3/E4 ; la valeur émise dépend du paramétrage
- obj 3 transmet l'ordre d'inclinaison des lamelles sur le réseau lors d'un appui court sur le bouton-poussoir connecté sur les entrées E3/E4 ; la valeur émise dépend du paramétrage

**Nombre d'adresses de groupe maximum : 12**  
**Nombre d'associations maximum : 12**

## Les paramètres

| Entrées E1-E4                   | Entrée E1                   | Entrée E2 | Entrées E3/E4 |
|---------------------------------|-----------------------------|-----------|---------------|
| <b>Anti-rebond</b>              | 50 ms                       |           |               |
| <b>Durée Maximum appui bref</b> | 0,5 s                       |           |               |
| <b>Entrées E1-E2</b>            | Boutons poussoirs           |           |               |
| <b>Entrées E3-E4</b>            | Commande de Stores / Volets |           |               |

### Entrées E1-E4

Ces paramètres sont communs aux 4 entrées

- anti rebond : choix de l'intervalle de temps entre deux interprétations de l'état de l'entrée pour assurer la fonction anti-rebond  
 Valeurs possibles : 10 ms ; 30 ms ; 50 ms ; 100 ms
- limitation d'émission : définition du nombre maximum de messages pouvant être émis sur le bus par le produit sur une période de 17 secondes  
 Valeurs possibles : 30, 60, 100, 127 télégrammes par 17 secondes
- durée maxi appui bref : définit l'intervalle de temps au-delà duquel un appui maintenu est considéré comme un appui long  
 Valeurs possibles : 0,4 s ; 0,5 s ; 0,6 s ; 0,8 s ; 1,0 s ; 1,2 s ; 1,5 s ; 2,0 s
- entrées E1/E2 entrées E3/E4 : définit si le bouton poussoir raccordé sur les entrées E3/E4 commande des volets roulants ou des fonctions marche/arrêt  
 Valeurs possibles : commande de stores, boutons poussoirs
- Telegram rate limit : permet d'activer la limitation d'émission selon le paramétrage défini ci-dessous ; interdit également l'émission de messages pendant les 17 premières secondes suite à une coupure du bus si activé  
 Valeurs possibles : enabled, disabled

## Les paramètres

| Entrées E1-E4                   | Entrée E1 | Entrée E2      | Entrées E3/E4 |
|---------------------------------|-----------|----------------|---------------|
| <b>Action sur Front</b>         |           | Montant        |               |
| <b>Valeur sur front montant</b> |           | Inverse        |               |
| <b>Emission périodique</b>      |           | Pas d'émission |               |

| Entrées E1-E4                   | Entrée E1 | Entrée E2      | Entrées E3/E4 |
|---------------------------------|-----------|----------------|---------------|
| <b>Action sur Front</b>         |           | Montant        |               |
| <b>Valeur sur front montant</b> |           | Inverse        |               |
| <b>Emission périodique</b>      |           | Pas d'émission |               |

| Entrées E1-E4   | Entrée E1 | Entrée E2         | Entrées E3/E4 |
|---|-----------|-------------------|---------------|
| <b>Appui long : Action E3 / Action E4<br/>(Appui bref : Inclinaison / Stop)</b> |           | Montée / Descente |               |

### Entrée E1

-> Action sur front : définit le front à traiter lors d'un changement d'état sur l'entrée E1

Valeurs possibles :  
aucun, montant, descendant, montant et descendant

-> Valeur sur front x : x dépend du front à traiter sélectionné dans le paramètre "Action sur front" ; définit la valeur de l'objet dès détection d'un front actif sur l'entrée E1

Valeurs possibles :  
- si "Action sur front" positionné sur "montant" ou "descendant"  
=> ON, OFF, Inverse  
- si "Action sur front" positionné sur "montant et descendant"  
=> ON/OFF, OFF/ON, Inverse/Inverse, ON/ON, OFF/OFF

### Entrée E2

identique à Entrée E1

### Entrée E3/E4

-> Appui long : Action E3/E4 (Appui bref : Inclinaison/Stop) : définit les ordres exécutés lors d'un appui long sur le BP raccordé aux entrées E3/E4 ; un appui court entrainera l'inclinaison des lamelles pour un store, et l'arrêt pour un volet roulant

Valeurs possibles :  
Montée / Descente, Descente / Montée

## Initialisation

A la mise sous tension du produit, pas d'émission de télégrammes pendant 17 secondes si le paramètre de limitation d'émission est actif.